

## **BAB V**

### **KESIMPULAN DAN SARAN**

#### **V.1 KESIMPULAN**

Berdasarkan hasil pengujian perancangan alat yang sudah dilaksanakan dalam RANCANG BANGUN *PROTOTYPE ROBOT ARM* BERBASIS ARDUINO UNO UNTUK MEMBANTU PEMINDAHAN LIMBAH B3 OLI BEKAS PADA BENGKEL OTOMOTIF sehingga dapat dibuat beberapa kesimpulan sebagai berikut:

1. Telah selesai dibangun syuatu prototype yang berbentuk lengan robot yang dapat membantu dalam pemindahan limbah B3 oli bekas yang ada pada bengkel otomotif.
2. Prototype ini dapat berjalan dengan baik sesuai dengan fungsi dan dapat beroperasi dengan lancar, robot arm ini dapat mengangkat beberapa objek yang di capit nya dan memindahkannya.

#### **V.2 SARAN**

Alat ini dapat menjadi suatu refrensi penelitian untuk selanjutnya dan diharapkan pada penelitian selanjutnya dapat dikembangkan kembali sehingga jauh lebih baik lagi, oleh karena itu penulis memberikan saran sebagai berikut:

1. Membangun robot arm ini menggunakan bahan yang lebih kuat sehingga dapat digunakan dikehidupan sehari hari
2. Menambahkan desain yang lebih baik pada robotarm agar lebih terlihat lebih menarik dan dapat menjadi suatu barang yang bernilai tinggi.

## DAFTAR PUSTAKA

- Arduino. (2020, Maret Senin). <https://www.arduino.cc/en/Main/AboutUs>. Retrieved agustus minggu, 2020, from <https://www.arduino.cc>: <https://www.arduino.cc/>
- Dr. Junaidi, S. M. (2018). Project Sistem Kendali Elektronik Berbasis ARDUINO. Lampung: CV.ANUGRAH UTAMA RAHARJA.
- Hurisantri, W. (2016). Retrieved from <http://eprints.polsri.ac.id/3811/3/FILE III.pdf>
- kho, d. (2020). Pengertian dan Fungsi Potensiometer . Retrieved oktober kamis, 2020, from [www.teknikelektronika.com](http://www.teknikelektronika.com): <https://teknikelektronika.com/pengertian-fungsi-potensiometer/>
- Kurniawan dkk, M. H. (2019). RANCANG BANGUN SISTEM KEAMANAN SEPEDA MOTOR DENGAN SIDIK JARI DAN NOTIFIKASIPANGGILAN TELEPONBERBASIS ATMEGA 328, 156 & 157.
- Marsono dkk. (2018). *Prototype Arm Robotik 6 Axis Untuk Menyiapkan Kompetensi Pemrograman Matakuliah Mekatronika Mahasiswa Prodi D3 Teknik Mesin*, 2.
- nusyirwan dkk, d. (2019). ENYARINGAN AIR KERUH MENGGUNAKAN SENSOR LDR DAN BLUETOOTH HC-05 SEBAGAI MEDIA PENGONTROLAN GUNA MENINGKATKAN MUTU KEBERSIHAN AIR DI SEKOLAH, 39.
- pramesti, i. a. (2018). PENGELOLAAN LIMBAH B3 MEDIS RUMAH SAKIT KHUSUS DI SURABAYA TIMUR , 3.
- Purnomo, E. (2015, mei 30). Potensiometer: Pengertian, Fungsi Dan Cara Kerjanya. Retrieved oktober 16, 2020, from [www.nulis-ilmu.com](http://www.nulis-ilmu.com): <https://nulis-ilmu.com/potensiometer/>
- Puspitasari, Y. (2021, january 4). <https://tazvita.com/waspada-bahaya-oli-bekas-bagi-kesehatan/>. Retrieved from <https://tazvita.com/>: <https://tazvita.com/waspada-bahaya-oli-bekas-bagi-kesehatan/>
- razor, a. (2020, mei 4). *Breadboard Arduino : Pengertian, Prinsip Kerja, dan Jenisnya* . Retrieved oktober 16, 2020, from [www.aldyrazor.com](http://www.aldyrazor.com): <https://www.aldyrazor.com/2020/05/breadboard-arduino.html>
- singh, p. (2019, agustus sabtu). *how to program an avr board and how to read datasheet*. Retrieved agustus minggu, 2020, from [medium.com](http://medium.com): <https://medium.com/@pragyasingh18rathore/how-to-program-an-avr-board-and-how-to-read-datasheet-doafco-com-1afc3e8ef275>

supegina dkk, f. (2014). PERANCANGAN ROBOT PENCAPIT UNTUK PENYOTIR BARANG BERDASARKAN WARNA LED R GB DENGAN DISPLAY LCD BERBASIS ARDUINO UNO, 11.

Syukranullah, Bukhari, & Amalia, I. (2019). RANCANG BANGUN ROBOT LENGAN BERBASIS MIKROKONTROLER ARDUINO UNO, 8.

Topata, J. (n.d.). Pengertian Limbah . Retrieved Agustus 24, 2020, from Mypurohith.com: <https://www.mypurohith.com/pengertian-limbah/>

trihadiningrum, Y. (2016). pengelolaan limbah bahan berbahaya dan beracun. In y. trihadiningrum, pengelolaan limbah bahan berbahaya dan beracun (p. 201). yogyakarta: tekno sain.