

**TUGAS AKHIR**

**ANALISIS GETARAN PADA BUS TRANS JATIM**  
**KORIDOR 1 DENGAN SENSOR MPU6050 DAN METODE**  
**RULA**

Diajukan untuk memenuhi salah satu persyaratan memperoleh

Gelar Ahli Sarjana Terapan



Disusun oleh :  
WAHYU HAFIDH PURYANTO  
20.02.1058

**PROGRAM STUDI TEKNOLOGI REKAYASA OTOMOTIF**  
**POLITEKNIK KESELAMATAN TRANSPORTASI JALAN**  
**TEGAL**  
**2024**

**TUGAS AKHIR**

**ANALISIS GETARAN PADA BUS TRANS JATIM**

**KORIDOR 1 DENGAN SENSOR MPU6050 DAN METODE**

**RULA**

Diajukan untuk memenuhi salah satu persyaratan memperoleh

Gelar Ahli Sarjana Terapan



Disusun oleh :

WAHYU HAFIDH PURYANTO

20.02.1058

**PROGRAM STUDI TEKNOLOGI REKAYASA OTOMOTIF**

**POLITEKNIK KESELAMATAN TRANSPORTASI JALAN**

**TEGAL**

**2024**

**HALAMAN PERSETUJUAN**

**ANALISIS GETARAN PADA BUS TRANS JATIM KORIDOR 1 DENGAN  
SENSOR MPU6050 DAN METODE RULA**

VIBRATION ANALYSYS ON THE TRANS JATIM CORRIDOR 1 BUS WITH THE  
MPU6050 SENSOR AND RULA METHOD

Disusun oleh :

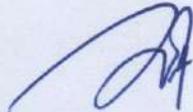
**WAHYU HAFIDH PURYANTO**

**20.02.1058**

Telah disetujui oleh :

Pembimbing 1

Tegal, 11 Juni 2024



**Langgeng Asmoro, S.Pd., M.Si.**  
**NIP.199309072019021001**

**HALAMAN PENGESAHAN**

**ANALISIS GETARAN PADA BUS TRANS JATIM KORIDOR 1 DENGAN  
SENSOR MPU6050 DAN METODE RULA**

VIBRATION ANALYSIS ON THE TRANS JATIM CORRIDOR 1 BUS WITH THE  
MPU6050 SENSOR AND RULA METHOD

Disusun oleh :

**WAHYU HAFIDH PURYANTO**

**20.02.1058**

Telah dipertahankan di depan Tim Penguji

Pada tanggal : 14 Juni 2024

Ketua Sidang

**AINUN RAHMAWATI, S.T., M.ENG**  
**NIP.199306172019022002**

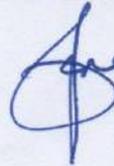
Penguji 1

**RIFANO, S.Pd., M.T**  
**NIP.198504152019021003**

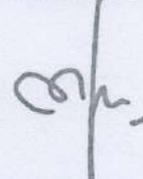
Penguji 2

**LANGGENG ASMORO, S.Pd., M.Si**  
**NIP.199309072019021001**

Tanda tangan



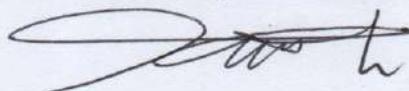
Tanda tangan



Tanda tangan



Mengetahui,  
Ketua Program studi  
Teknologi Rekayasa Otomotif



**Dr. ERY MUTHORIO, ST., MT.**  
**NIP. 198307042009121004**

## HALAMAN PERNYATAAN

Yang bertanda tangan di bawah ini:

Nama : WAHYU HAFIDH PURYANTO

Notar : 22.02.1058

Program Studi : D-IV Teknologi Rekayasa Otomotif

Menyatakan bahwa Laporan Tugas Akhir dengan judul "Analisis getaran terhadap kenyamanan pengemudi menggunakan sensor accelerometer MPU6050 (studi kasus pada bus Trans Jatim koridor 1)" ini tidak terdapat bagian dari karya ilmiah lain yang telah diajukan untuk memperoleh gelar akademik di suatu lembaga Pendidikan Tinggi, dan juga tidak terdapat karya atau pendapat yang pernah ditulis atau diterbitkan oleh orang/lembaga lain, kecuali yang secara tertulis disitasi dalam laporan ini dan disebutkan sumbernya secara lengkap dalam daftar pustaka.

Dengan demikian saya menyatakan bahwa laporan Tugas Akhir ini bebas dari unsur-unsur plagiasi dan apabila laporan Tugas Akhir ini di kemudian hari terbukti merupakan plagiasi dari hasil karya penulis lain dan/atau dengan sengaja mengajukan karya atau pendapat yang merupakan hasil karya penulis lain, maka penulis bersedia menerima sanksi akademik dan/atau sanksi hukum yang berlaku.

Tegal, 14 Juni 2024

Yang menyatakan



Wahyu Hafidh Puryanto

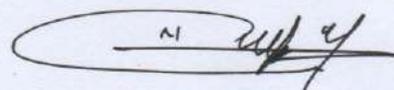
## KATA PENGANTAR

Puji syukur kehadiran Allah SWT yang telah memberikan rahmat dan hidayahnya, sehingga penulis dapat menyelesaikan penyusunan Tugas Akhir ini yang berjudul "Analisis getaran terhadap kenyamanan pengemudi menggunakan sensor accelerometer MPU6050 (studi kasus pada bus Trans Jatim koridor 1)". Tugas Akhir ini disusun sebagai salah satu syarat untuk memperoleh gelar Sarjana Terapan (S.Tr) Program Studi Sarjana Terapan Teknologi Rekayasa Otomotif Politeknik Keselamatan Transportasi Jalan. Sehubungan dengan itu penulis mengucapkan terimakasih atas arahan dan bimbingannya yang telah diberikan. Kepada yang yang terhormat :

1. Bapak Dr.Ir. Efendhi Prih Raharjo, S.T.,S.Si.T.,M.T. selaku Direktur Politeknik KeselamatanTransportasi Jalan;
2. Bapak Dr. Ery Muthoriq, ST,,MT. selaku Ketua Program Studi Sarjana Terapan Teknologi Rekayasa Otomotif;
3. Bapak Langgeng Asmoro, S.Pd., M.Si. selaku Dosen Pembimbing I
4. Para Dosen Pengajar Prodi D4 TRO, Kakak-kakak Alumni, Rekan – rekan Taruna/Taruni angkatan XXXI dan adik – adik tingkat I, II, dan tingkat III Politeknik Keselamatan Transportasi Jalan.
5. Seluruh keluarga tercinta terutama orang tua, yang telah memberikan dukungan dalam penyelesaian penulisan Tugas Akhir ini.
6. Semua pihak yang telah membantu baik moril maupun materil didalam penyelesaian Skripsi ini.

Akhir kata semoga bermanfaat bagi para pembaca pada umumnya. Dengan segala kerendahan hati penulis menyadari masih banyak terdapat kekurangan, sehingga kami mengharapkan adanya saran dan kritik yang bersifat membangun untuk penyusunan yang lebih baik di masa mendatang.

Tegal, 14 Juni 2024



Wahyu Hafidh Puryanto

## DAFTAR ISI

<b>HALAMAN PERSETUJUAN .....</b>	<b>i</b>
<b>HALAMAN PENGESAHAN.....</b>	<b>ii</b>
<b>HALAMAN PERNYATAAN.....</b>	<b>iii</b>
<b>KATA PENGANTAR .....</b>	<b>iv</b>
<b>DAFTAR ISI .....</b>	<b>v</b>
<b>DAFTAR TABEL .....</b>	<b>viii</b>
<b>DAFTAR GAMBAR .....</b>	<b>ix</b>
<b>DAFTAR LAMPIRAN.....</b>	<b>xi</b>
<b>INTISARI.....</b>	<b>xii</b>
<b>ABSTRACT .....</b>	<b>xiii</b>
<b>BAB I PENDAHULUAN .....</b>	<b>1</b>
I.1. Latar belakang .....	1
I.2. Identifikasi Masalah .....	3
I.3. Rumusan Masalah .....	3
I.4. Batasan Masalah .....	3
I.5. Tujuan Penelitian .....	4
I.6. Manfaat Penelitian.....	5
I.7. Sistematika Penulisan .....	6
<b>BAB II TINJAUAN PUSTAKA.....</b>	<b>7</b>
II.1. Getaran.....	7
II.1.1 Pengertian Getaran .....	7
II.1.2 Jenis Getaran.....	7
II.1.3 Nilai ambang batas Getaran .....	8
II.1.4 Amplitudo.....	9
II.1.5 Frekuensi .....	10
II.1.6 Percepatan .....	10
II.2. Pengaruh Getaran Terhadap Manusia.....	11
II.2.1 Dampak Getaran Terhadap Kenyamanan Pengemudi .....	11
II.2.2 Pengendalian getaran .....	13
II.3. Kursi Pengemudi Bus Kota .....	14

II.3.1 Dampak Dari Pemaparan Kursi Pengemudi Bus .....	15
II.4. Kuisisioner <i>Nordic Body Map</i> .....	16
II.5. Postur Pengemudi dalam mengemudi.....	19
II.6. Metode RULA ( <i>Rapid Upper Limb Assesment</i> ) .....	21
II.7. Pengukuran Getaran.....	27
II.7.1 Jenis-jenis Sensor Getaran .....	27
II.7.2 Prinsip Kerja Sensor Accelerometer .....	29
II.7.3 Sensor Accelerometer MPU6050 .....	29
II.7.4 <i>Software</i> Arduino Ide.....	31
II.7.5 Sistem informasi web .....	31
II.7.6 Aplikasi GPS <i>Speedometer</i> .....	32
II.8. Bus Rapid Transit (BRT).....	32
II.8.1 Trans Jatim .....	33
II.8.2 Trans Jatim Koridor 1 .....	34
II.9. <i>Software</i> Microsoft Excel.....	34
II.10. <i>Software Computer Aided Three-Dimensional Interactive Application</i> (CATIA).....	35
II.11. Penelitian yang relevan .....	36
II.11.1 Posisi Penelitian .....	39
<b>BAB III METODE PENELITIAN .....</b>	<b>40</b>
III.1. Tempat Penelitian .....	40
III.2. Waktu Penelitian.....	42
III.3. Jenis Penelitian .....	42
III.4. Variabel penelitian .....	43
III.5. Alur penelitian .....	44
III.6. Alat & Bahan .....	45
III.7. Prosedur pengambilan data getaran.....	49
III.8. Pengumpulan data .....	54
III.9. Pengolahan data.....	56
<b>BAB IV HASIL DAN PEMBAHASAN .....</b>	<b>58</b>
IV.1 Hasil .....	58
IV.1.1 Kalibrasi dan penyetaraan alat ukur .....	58
IV.1.2 Hasil Pengukuran dan Perhitungan sensor Accelerometer MPU6050 .	62
IV.1.3 Analisis RULA Driver Trans Jatim Koridor 1 Dengan Software CATIA V5R20 .....	65

IV.1.4 Analisis Nordic Body Map .....	68
IV.2 Pembahasan .....	79
IV.2.1 Kalibrasi dan penyetaraan alat ukur .....	79
IV.2.2 Pembahasan Hasil Pengukuran dan Perhitungan sensor Accelerometer MPU6050 .....	79
IV.2.3 Pembahasan Analisis RULA Driver Trans Jatim Koridor 1 Dengan Software CATIA V5R20.....	81
IV.2.4 Pembahasan Nordic Body Map.....	81
<b>BAB V PENUTUP .....</b>	<b>82</b>
V.1 Kesimpulan .....	82
V.2 Saran .....	83
<b>DAFTAR PUSTAKA .....</b>	<b>84</b>
<b>LAMPIRAN.....</b>	<b>88</b>

## DAFTAR TABEL

<b>Tabel II. 1</b>	Nilai Ambang batas getaran untuk pemajanan lengan dan tangan ...	8
<b>Tabel II. 2</b>	Standar getaran mesin .....	9
<b>Tabel II. 3</b>	Kuisisioner Nordic Body Map .....	16
<b>Tabel II. 4</b>	Kategori tingkat resiko .....	19
<b>Tabel II. 5</b>	Data Rekomendasi Sudut Tubuh Pengemudi.....	20
<b>Tabel II. 6</b>	Rekomendasi sudut sendi kiri pengemudi .....	21
<b>Tabel II. 7</b>	Posisi lengan bagian atas .....	24
<b>Tabel II. 8</b>	Posisi lengan bawah.....	25
<b>Tabel II. 9</b>	Posisi tekukan telapak tangan Putaran .....	25
<b>Tabel II. 10</b>	Posisi Telapak Tangan yang mengalami Tekukan dan Putaran.....	25
<b>Tabel II. 11</b>	Posisi leher .....	26
<b>Tabel II. 12</b>	Posisi punggung .....	26
<b>Tabel II. 13</b>	Posisi kaki.....	26
<b>Tabel II. 14</b>	Penelitian yang relevan .....	36
<b>Tabel III. 1</b>	Waktu penelitian .....	42
<b>Tabel III. 2</b>	Spesifikasi kabel jumper .....	46
<b>Tabel III. 3</b>	Pengambilan data .....	57
<b>Tabel IV. 1</b>	Hasil Pengukuran Getaran pada 3 titik sumber getaran pada bus Trans Jatim koridor 1 dengan variabel kecepatan yang berbeda .....	63
<b>Tabel IV. 2</b>	Perbandingan antara Hasil Pengukuran Getaran dengan NAB menurut Menteri Tenaga Kerja nomor :KEP.51/MEN/1999 .....	63
<b>Tabel IV. 3</b>	Tingkat resiko analisis RULA pada CATIA.....	65
<b>Tabel IV. 4</b>	Data Total Kuisisioner Nordic Body Map Responden 1-30 .....	69
<b>Tabel IV. 5</b>	Presentase keluhan Rasa Sakit Pengemudi Trans jatim Koridor 1 ..	71
<b>Tabel IV. 6</b>	Hasil Scoring Pengemudi Trans Jatim Koridor 1 .....	78

## DAFTAR GAMBAR

<b>Gambar II. 1</b>	Grafik amplitudo .....	9
<b>Gambar II. 2</b>	Grafik frekuensi .....	10
<b>Gambar II. 3</b>	Kursi Pengemudi Bus Kota .....	15
<b>Gambar II. 4</b>	Anatomi tubuh penilaian <i>Nordic Body Map</i> .....	18
<b>Gambar II. 5</b>	Postur mengemudi Pengemudi .....	19
<b>Gambar II. 6</b>	Lembar analisis RULA.....	24
<b>Gambar II. 7</b>	<i>Displacement sensor</i> .....	27
<b>Gambar II. 8</b>	<i>Velocity transducer</i> .....	28
<b>Gambar II. 9</b>	Accelerometer sensor.....	28
<b>Gambar II. 10</b>	Sensor accelerometer MPU6050 .....	29
<b>Gambar II. 11</b>	<i>Interface</i> Arduino IDE .....	31
<b>Gambar II. 12</b>	Halaman Login pada <i>Localhost</i> .....	31
<b>Gambar II. 13</b>	Tampilan aplikasi GPS Speedometer .....	32
<b>Gambar II. 14</b>	BRT di London .....	32
<b>Gambar II. 15</b>	Logo Trans Jatim.....	33
<b>Gambar II. 16</b>	Bus Trans Jatim Koridor 1.....	34
<b>Gambar II. 17</b>	Tampilan Microsoft Excel .....	35
<b>Gambar II. 18</b>	Tampilan <i>Software</i> CATIA V5 .....	36
<b>Gambar III. 1</b>	Terminal Porong Sidoarjo.....	40
<b>Gambar III. 2</b>	Rute TransJatim koridor 1 .....	41
<b>Gambar III. 3</b>	Alur penelitian .....	44
<b>Gambar III. 4</b>	Alat ukur getaran Accelerometer MPU6050 .....	45
<b>Gambar III. 5</b>	Laptop .....	46
<b>Gambar III. 6</b>	Kabel Jumper .....	46
<b>Gambar III. 7</b>	Power Bank.....	47
<b>Gambar III. 8</b>	Handphone.....	47
<b>Gambar III. 9</b>	Isolatip .....	48
<b>Gambar III. 10</b>	Logo Arduino IDE.....	48
<b>Gambar III. 11</b>	Logo XAMPP .....	48
<b>Gambar III. 12</b>	Logo MySQL .....	49
<b>Gambar III. 13</b>	Control Panel XAMPP .....	49
<b>Gambar III. 14</b>	Halaman login interface pengukuran .....	50
<b>Gambar III. 15</b>	Tampilan hapus <i>Log</i> .....	51
<b>Gambar III. 16</b>	Tampilan kalibrasi alat pada Software arduino .....	51
<b>Gambar III. 17</b>	Peletakkan sensor pada tempat duduk pengemudi .....	52
<b>Gambar III. 18</b>	Peletakkan sensor pada pedal bus .....	52
<b>Gambar III. 19</b>	Peletakkan sensor pada kemudi bus.....	52
<b>Gambar III. 20</b>	Pengukuran kecepatan bus menggunakan aplikasi Speedometer dengan handphone.....	53
<b>Gambar III. 21</b>	Pengukuran kecepatan bus menggunakan aplikasi Speedometer dengan handphone.....	53
<b>Gambar III. 22</b>	Bus Trans Jatim koridor 1 .....	56
<b>Gambar III. 23</b>	Spesifikasi bus Trans jatim no lambung 2205.....	56
<b>Gambar IV. 1</b>	Jendela <i>device manager</i> .....	58

<b>Gambar IV. 2</b> Jendela XAMPP <i>control panel</i> .....	59
<b>Gambar IV. 3</b> Halaman <i>Login monitoring</i> percepatan getaran .....	59
<b>Gambar IV. 4</b> Dashboard monitoring getaran .....	59
<b>Gambar IV. 5</b> Jendela pemograman Wemos Arduino Ide .....	60
<b>Gambar IV. 6</b> MPU6050 pada alat ukur .....	60
<b>Gambar IV. 7</b> <i>Serial monitor</i> pada Arduino Ide .....	61
<b>Gambar IV. 8</b> Aplikasi <i>vibrometer</i> pada handphone yang diletakkan diatas getaran handphone .....	61
<b>Gambar IV. 9</b> Alat ukur getaran accelerometer MPU6050 yang diletakkan diatas getaran handphone .....	62
<b>Gambar IV. 10</b> Hasil dari kedua alat ukur .....	62
<b>Gambar IV. 11</b> Posisi kerja fase 1 Pengemudi Trans Jatim koridor 1 .....	66
<b>Gambar IV. 12</b> Hasil penilaian CATIA V5R20 pada saat mengemudi Fase 1 ....	67
<b>Gambar IV. 13</b> Posisi kerja fase 2 Pengemudi Trans Jatim koridor.....	67
<b>Gambar IV. 14</b> Hasil penilaian CATIA V5R20 pada saat mengemudi Fase 2 ....	68

## DAFTAR LAMPIRAN

<b>Lampiran 1</b>	Hasil keluaran alat ukur Accelerometer MPU6050 .....	89
<b>Lampiran 2</b>	Hasil Kuisisioner Nordic Body Map .....	112
<b>Lampiran 3</b>	Lembar Kuisisioner Nordic Body Map .....	127
<b>Lampiran 4</b>	Dokumentasi proses pengukuran getaran .....	157
<b>Lampiran 5</b>	Dokumentasi Wawancara Kuisisioner Nordic Body Map.....	158

## INTISARI

Bekerja sebagai sopir bus penumpang menghadirkan tantangan besar yang meliputi faktor-faktor seperti ketidakpastian jadwal, cuaca yang tidak menentu, dan getaran mekanis yang berpotensi merusak kesehatan. Penelitian ini bertujuan untuk mengevaluasi dampak getaran mekanis terhadap kenyamanan dan kesehatan pengemudi bus. Metode eksperimen dan deskriptif digunakan dengan pendekatan survei serta penggunaan alat pengukur getaran. Hasil penelitian menunjukkan bahwa pengemudi di koridor 1 Trans Jatim mengalami ketidaknyamanan akibat getaran, namun tingkat getaran tersebut tidak melebihi standar yang ditetapkan. Analisis postur kerja menggunakan metode RULA menunjukkan postur kerja pengemudi cenderung rendah, meskipun berpotensi menimbulkan gangguan muskuloskeletal jika dipertahankan dalam jangka waktu yang lama. Hasil dari Nordic Body Map menunjukkan tingkat resiko rendah terhadap cedera muskuloskeletal pada pengemudi. Meskipun demikian, peningkatan kesadaran dan pengendalian terhadap faktor-faktor ergonomis tetap penting untuk mencegah potensi masalah kesehatan di masa mendatang.

**Kata Kunci:** *Trans Jatim, Getaran mekanis, Sensor MPU6050, Ergonomi kerja, MSDS, RULA, CATIA V5R20.*

## ABSTRACT

*Working as a passenger bus driver presents a huge challenge that includes factors such as uncertainty of schedules, uncertain weather, and mechanical vibrations that are potentially detrimental to health. The study aims to evaluate the impact of mechanical vibration on the comfort and health of bus drivers. Experimental and descriptive methods are used with survey approaches as well as the use of vibration measuring instruments. The results of the study showed that drivers in Corridor 1 Trans Jatim experienced discomfort due to vibration, but the vibration level did not exceed the established standard. Working posture analysis using the RULA method showed a driver's working posture tends to be low, although it could potentially cause musculoskeletal disturbance ifined over a long period of time. Despite this, increased awareness and control of ergonomic factors remains crucial to preventing potential health problems in the future.*

**Keywords:** *Trans Jatim, Mechanical vibration, MPU6050 sensor, working ergonomics, MSDS, RULA, CATIA V5R20.*