

KERTAS KERJA WAJIB

RANCANG BANGUN ALAT PENGUKUR KECEPATAN KENDARAAN

PADA UNIT PENGUJIAN KENDARAAN BERMOTOR

BERBASIS MIKROKONTROLER

‘ Ditujukan untuk memenuhi sebagai persyaratan memperoleh gelar Ahli Madya



Disusun oleh :

TRI ADI LAKSANA

20.03.1027

PROGRAM STUDI D3 TEKNOLOGI OTOMOTIF

POLITEKNIK KESELAMATAN TRANSPORTASI JALAN

TEGAL

2023

HALAMAN PERSETUJUAN

(RANCANG BANGUN ALAT PENGUKUR KECEPATAN KENDARAAN PADA UNIT PENGUJIAN KENDARAAN BERMOTOR BERBASIS MIKROKONTROLER)

*(DESIGN AND DEVELOPMENT OF VEHICLE SPEED MEASUREMENT IN
VEHICLE INSPECTION BASED MIKROKONTROLER)*

Disusun oleh :

TRI ADI LAKSANA

20.03.1027

Telah disetujui oleh :

Pembimbing 1

Helmi Wibowo, S.Pd., M.T
NIP. 19900621 201902 1 001

Tanggal 12 Juli 2023

Pembimbing 2

Srianto, S.Si., M.Sc
NIP. 19870705 201902 1 003

Tanggal 12 Juli 2023

HALAMAN PENGESAHAN
(RANCANG BANGUN ALAT PENGUKUR KECEPATAN KENDARAAN
PADA UNIT PENGUJIAN KENDARAAN BERMOTOR
BERBASIS MIKROKONTROLER)

*(DESIGN AND DEVELOPMENT OF VEHICLE SPEED MEASUREMENT IN
VEHICLE INSPECTION BASED MIKROKONTROLER)*

Disusun oleh :
TRI ADI LAKSANA
20.03.1027

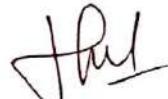
Telah dipertahankan didepan Tim Penguji
Pada tanggal : 13 Juli 2023

Ketua Sidang

Tanda Tangan

Helmi Wibowo, S.Pd., M.T
NIP. 19900621 201902 1 001

Penguji 1



Sutardjo, S.H., M.H
NIP. 19590921 198002 1 001

Penguji 2

Tanda Tangan


Tanda Tangan

Ethys Pranoto, S.T., M.T
NIP. 19800602 200912 1 001



Mengetahui
Ketua program studi
Diploma III Teknologi Otomotif



Ethys Pranoto, S.T., M.T
NIP. 19800602 200912 1 001

HALAMAN PERNYATAAN

Yang bertanda tangan dibawah ini :

Nama : TRI ADI LAKSANA

Notar : 20.03.1027

Program Studi : DIII Teknologi Otomotif

Menyatakan bahwa Laporan Kertas Kerja Wajib/Tugas Akhir dengan judul "(RANCANG BANGUN ALAT PENGUKUR KECEPATAN KENDARAAN PADA UNIT PENGUJIAN KENDARAAN BERMOTOR BERBASIS MIKROKONTROLER)" ini tidak terdapat bagian dari karya ilmiah lain yang telah diajukan untuk memperoleh gelar akademik di suatu lembaga Pendidikan Tinggi, dan juga tidak terdapat karya atau pendapat yang pernah ditulis atau diterbitkan oleh orang/lembaga lain, kecuali yang secara tertulis disitasi dalam laporan ini dan disebutkan sumbernya secara lengkap dalam daftar pustaka.

Tegal, 12 Juli 2023

Yang menyatakan,



KATA PENGANTAR

Puji syukur kehadirat Allah SWT karena atas limpahan rahmat dan karunia-Nya sehingga penulis dapat menyelesaikan Kertas Kerja Wajib. Penulis menyadari dengan keterbatasan kemampuan dan pengetahuan yang miliki, tentunya proposal ini tidak akan terselesaikan tanpa bantuan dan bimbingan dari berbagai pihak. Oleh karena itu pada kesempatan ini penulis ingin menyampaikan rasa terimakasih yang sebesar-besarnya terutama kepada :

1. Orang tua dan keluarga yang telah memberikan semangat, motivasi serta doa yang tiada hentinya.
2. Bapak Ethys Pranoto, S.T., M.T selaku selaku Kepala Program Studi D III Teknologi Otomotif
3. Bapak Helmi Wibowo, S.Pd., M.T sebagai Dosen Pembimbing I yang telah meluangkan waktunya untuk membimbing dan mengarahkan penulis dalam penyusunan Kertas Kerja Wajib ini.
4. Bapak Srianto, S.Si. ,M.Sc selaku Dosen Pembimbing II yang telah meluangkan waktunya untuk membimbing dan mengarahkan penulis dalam penyusunan Kertas Kerja Wajib ini.
5. Semua pihak yang telah memberikan semangat dan bantuan di dalam penyelesaian Kertas Kerja wajib ini.

Penulis berharap agar Kertas Kerja Wajib ini bermanfaat khususnya bagi penulis sendiri dan umumnya bagi semua pembaca, baik sebagai bahan masukan, bahan perbandingan dan maupun sebagai tambahan ilmu. Dengan segala hormat dan kerendahan hati penulis mengharapkan adanya saran dan kritik yang bersifat membangun demi kesempurnaan Kertas Kerja Wajib ini.

Tegal, 12 Juli 2023



TRI ADI LAKSANA

DAFTAR ISI

HALAMAN PERSETUJUAN	i
HALAMAN PENGESAHAN.....	ii
HALAMAN PERNYATAAN.....	iii
KATA PENGANTAR	iv
DAFTAR ISI	v
DAFTAR GAMBAR.....	vii
DAFTAR TABEL.....	ix
DAFTAR LAMPIRAN	xi
INTISARI DAN <i>ABSTRACT</i>.....	xii
BAB I PENDAHULUAN	1
I.1 Latar Belakang	1
I.2 Rumusan Masalah	3
I.3 Batasan Masalah	3
I.4 Tujuan	3
I.5 Manfaat.....	4
I.6 Sistematika Penulisan	4
BAB II TINJAUAN PUSTAKA	6
II.1 Pengujian Kendaraan Bermotor	6
II.2 Penelitian Yang Relevan.....	8
II.3 Gerak Melingkar.....	10
II.4 Kecepatan Linier	10
II.5 Alat Penunjuk RPM (Tachometer)	11
II.6 Alat Penunjuk Kecepatan (<i>Speedometer</i>).....	12
II.7 <i>Speedometer Tester</i>	14
II.8 Komponen Rancang Bangun	15
BAB III METODE PENELITIAN.....	22
III.1 Lokasi dan Waktu Penelitian.....	22
III.2 Jenis Penelitian.....	22
III.3 Diagram Alir Penelitian	23
III.4 Desain dan Pembuatan Alat	26
III.5 Data Penelitian	34
III.6 Teknik Pengumpulan Data	34

III.7 Instrumen Pengumpulan data	35
III.8 Teknik Analisis Data	36
BAB IV HASIL DAN PEMBAHASAN.....	40
IV.1 Perakitan Komponen Alat	40
IV.2 Pemograman Alat.....	47
IV.3 Prinsip Kerja Alat.....	49
IV.4 Pengoprasian Alat	50
IV.5 Uji Coba dan Kalibrasi Rancang Bangun Alat	54
IV.6 Validasi Alat.....	60
BAB V	62
PENUTUP.....	62
V.1 Kesimpulan	62
V.2 Saran	63
DAFTAR PUSTAKA.....	64
LAMPIRAN	66

DAFTAR GAMBAR

Gambar II.1 Alat Penunjuk RPM (<i>Revolutions Per Minute</i>)	12
Gambar II.2 Alat penunjuk kecepatan	12
Gambar II.3 <i>Speedometer</i> Mekanis	13
Gambar II.4 <i>Speedometer</i> Elektronik	13
Gambar II.5 <i>Speedometer</i> GPS.....	14
Gambar II.6 <i>Speedometer Tester</i>	15
Gambar II.7 Papan Arduino Uno R3	15
Gambar II.8 Software Arduino (Arduino IDE)	17
Gambar II.9 Keypad Matrik 4x4	17
Gambar II.10 Sensor Infrared	18
Gambar II.11 LCD 1602	19
Gambar II.12 I2C.....	19
Gambar II.13 Module <i>Bluetooth</i> ESP32.....	20
Gambar II.14 <i>Printer Thermal</i>	21
Gambar III.1 Lokasi Penelitian	22
Gambar III.2 Diagram Alur Penelitian.....	23
Gambar III.3 Blok Diagram Rangkaian	27
Gambar III.4 Rangkaian Elektronik Menggunakan Fritzing.....	28
Gambar III.5 Coding/ Program Arduino Uno	28
Gambar III.6 Sketsa Alat 2 Dimensi	29
Gambar III.7 Desain Alat 3 Dimensi	29
Gambar III.8 Desain Akhir Pada Alat.....	29
Gambar III.9 Tombol Keypad metrik 4x4.....	30
Gambar III.10 Putaran Roda dengan Roller	31
Gambar III.11 Skema Pengujian (3 Dimensi)	31
Gambar III.12 Konsep Pengujian Speedometer Kendaraan	32
Gambar III.13 Kendaraan Barang Wajib Uji	35
Gambar III.14 <i>Speedometer tester</i>	35
Gambar III.15 Laptop.....	36
Gambar IV. 1 Persiapan Alat Ddan Bahan	40
Gambar IV. 2 Perakitan Sensor Infrared	41
Gambar IV. 3 Perakitan LCD.....	42

Gambar IV. 4 Perakitan keypad matrik 4x4	43
Gambar IV. 5 Pemasangan ESP32 dan <i>Printer Thermal</i>	44
Gambar IV. 6 Perakitan Wadah	44
Gambar IV. 7 Pemasangan Rangkaian Elektronik Pada Wadah.....	45
Gambar IV. 8 Pemasangan Komponen Ekstrerior	45
Gambar IV. 9 Pemasangan Baut Dan Mur.....	46
Gambar IV. 10 Hasil Perakitan Alat	46
Gambar IV. 11 Apikasi Arduino IDE.....	47
Gambar IV. 12 Tampilan Awal Apikasi Arduino IDE.....	48
Gambar IV. 13 Tombol verifikasi dan <i>upload</i> Arduino IDE.....	49
Gambar IV. 14 Hasil Program Arduino IDE.....	49
Gambar IV. 15 Kabel <i>power supply</i> terhubung	50
Gambar IV. 16 Saklar <i>Printer thermal</i> posisi ON	50
Gambar IV. 17 Tampilan Awal pada LCD	51
Gambar IV. 18 Fungi Tombol (D).....	51
Gambar IV. 19 Fungsi tombol angka (0-9)	51
Gambar IV. 20 Fungsi tombol (#).....	52
Gambar IV. 21 Fungsi tombol (A)	52
Gambar IV. 22 Fungsi tombol (B)	52
Gambar IV. 23 Fungsi tombol (C)	53
Gambar IV. 24 Fungsi tombol (*)	53
Gambar IV. 25 Fungsi tombol (#) dan tombol (feed)	53
Gambar IV. 26 Pemeriksaan fungsi rancang bangun alat.....	54
Gambar IV. 27 Pengukuran keliling roller.....	55
Gambar IV. 28 Titik ukur (stiker/tempelan).....	55
Gambar IV. 29 Pengukuran kecepatan putaran roda kendaraan.....	56
Gambar IV. 30 Indikator <i>Speedometer</i>	56
Gambar IV. 31 Hasil Pengukuran	56
Gambar IV. 32 Penilaian rancang bangun alat oleh Validator	60

DAFTAR TABEL

Table II.1 Penelitian Yang Relevan	8
Table II.2 Spesifikasi Arduino Uno R3.....	16
Table II.3 Spesifikasi Sensor Infrared.....	18
Table II.4 Tabel Perbedaan ESP32 dan mikrokontroler lain.....	20
Table III.1 Perangkat Lunak yang dibutuhkan.....	24
Table III.2 Perangkat Keras yang dibutuhkan	25
Table III.3 form Kalibrasi Rancang Bangun Alat	37
Table III.4 Form Uji Coba Pada KBWU	38
Table III.5 Form Pengisian Validasi Alat Uji.....	39
Tabel IV. 1 Kalibarasi Nilai RPM pada Rancang Bangun Alat	57
Tabel IV. 2 Uji Coba Ranang Bangun Alat Pengukur Kecepatan.....	58
Tabel IV. 3 Validasi Rancang Bangun Alat.....	61

DAFTAR LAMPIRAN

Lampiran 1 Hasil Pemrograman.....	66
Lampiran 2 Data sheet sensor Infrared Proximity E18-D80NK-N.....	73
Lampiran 3 DT2234C+ Digital Tachometer	75
Lampiran 4 Dokumentasi proses penelitian.....	76
Lampiran 5 kalibrasi dan Validasi alat.....	77
Lampiran 6 Lembar Validasi.....	78
Lampiran 7 Pengisian Lembar Validasi	80
Lampiran 8 Biodata Penulis.....	82

INTISARI

Penggunaan alat uji *Speedometer Tester* yang ada saat ini belum sepenuhnya diterapkan pada unit pengujian kendaraan bermotor. Salah satu penyebabnya yaitu peralatan uji yang terkendala karena terjadinya kerusakan yang disebabkan oleh penggunaan dalam jangka waktu lama. Pada penelitian ini membahas mengenai rancang bangun alat pengukur kecepatan berbasis mikrokontroler sebagai alternatif penggunaan alat uji pada pengujian speedometer ketika terjadi masalah berupa kersakan pada alat uji di Unit Pengujian Kendaraan Bermotor. Jenis penelitian ini merupakan pengembangan atau *Research and Development* (R&D) yang bertujuan untuk menghasilkan produk baru atau meningkatkan produk yang sudah ada. Rancang Bangun Alat Pengukur Kecepatan Berbasis Mikrokontroler terdiri dari input yaitu Sensor Infrared proximity, kemudian kontrol proses Arduino dengan output LCD yang terhubung dengan Thermal Printer yang dapat mencetak hasil pengukuran. Berdasarkan Hasil uji coba alat rancang bangun alat pengukur kecepatan pada unit pengujian kendaraan bermotor berbasis mikrokontroler diperoleh tingkat keberhasilan rata-rata 97,9 %, dan rata-rata penyimpangan sebesar 2,1 %. Kinerja Rancang Bangun Alat Pengukur Kecepatan Berbasis Mikrokontroler dapat berfungsi sesuai dengan program yang dirancang.

Kata Kunci : *Speedometer Tester*, kecepatan, Mikrokontroler, Arduino, Sensor Infrared proximity.

ABSTRACT

The use of the Speedometer Tester test equipment that is currently available has not been fully implemented in motorized vehicle testing units. One of the causes is the test equipment which is constrained due to damage caused by long-term use. This research discusses the design of microcontroller-based speed measuring devices as an alternative to the use of test equipment in speedometer testing when problems occur in the form of damage to the test equipment in the Motor Vehicle Testing Unit. This type of research is development or Research and Development (R&D) which aims to produce new products or improve existing products. Design of a Microcontroller-Based Speed Measuring Device consisting of an input, namely an Infared Proximity Sensor, then an Arduino process control with an LCD output connected to a Thermal Printer which can print measurement results. Based on the test results of the design tool for speed measuring devices on microcontroller-based motorized vehicle testing units, an average success rate of 97.9% was obtained, and an average deviation of 2.1%. The design performance of a microcontroller-based speed measuring device can function according to the program designed.

Keywords : Speedometer Tester, speed, Microcontroller, Arduino, Infrared Proximity Sensor.